

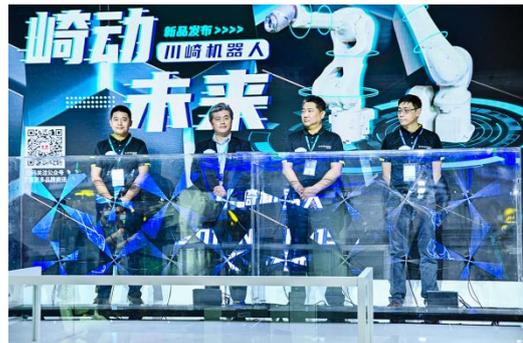
新品发布--速度更快、操作更便捷的机器人出现啦

川崎机器人推出新款机器人 RS013N、KJ155，进化后的 RS 系列速度更快、操作更加便捷。KJ155 臂展更长，适用于装配、搬运的通用机器人。标准对应 IP67，采用平滑的手臂结，可以对应各种用途。



董事长岩濑正顺表示非常感谢大家对川崎机器人的关注与支持，我们将秉承匠心理念，不断创新，突破自我，创造更高价值。

随后，川崎机器人董事长岩濑正顺、总经理金烨、营业企划部部长李涛、广东翠峰机器人科技股份有限公司总经理林孝峰为新品发布仪式进行揭幕。



新品一：RS013N



与以往机型对比

以往机型 RS010N PK RS013N		 以往机型	 NEW!
最大负载能力(kg)		10	13
最大工位半径(mm)		1,450	1,460
重复定位精度(mm)		±0.03	±0.03
最大速度 (° /S)	JT1	250	265
	JT2	250	250
	JT3	215	265
	JT4	365	475
	JT5	380	475
	JT6	700	730
容许负荷 扭矩 (N · m)	JT4	22	26
	JT5	22	26
	JT6	10	10
本体质量(kg)		150	170
IP值 (保护构造等级)	手部	IP67	IP67
	基轴部	IP65 (选配 IP67)	IP67

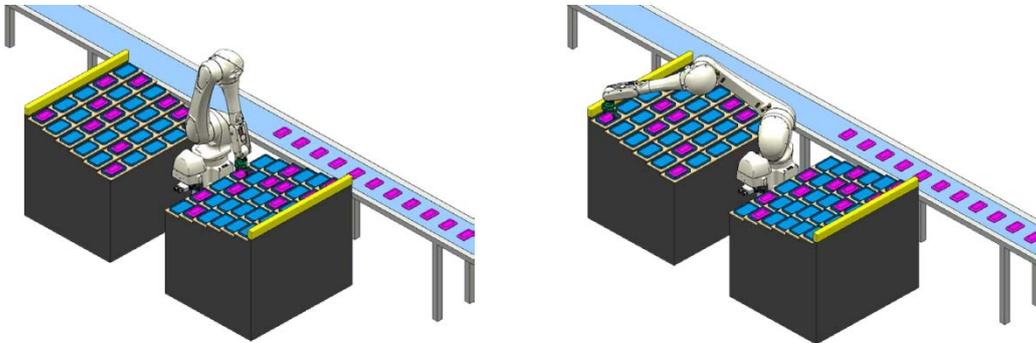
RS013N 产品特征

特点一：动作高速

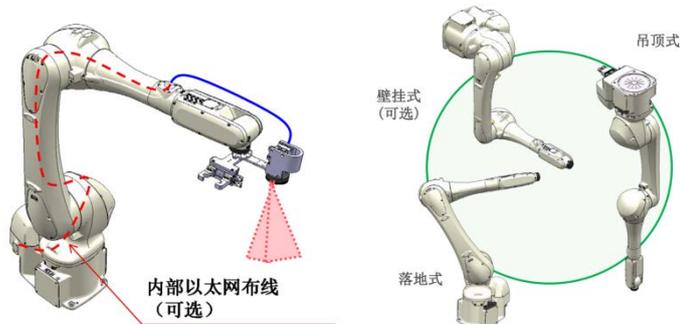
通过高速化提高生产效率。

特点二：动作范围广

由于动作范围广，分拣可以从机器人手臂附近的工件到远处的工件进行。
宽广的工作范围，可以自由设置机器人手臂以适用于多种多样的用途。



特点三：灵活的系统设计



可轻松连接到视觉摄像机
或其他设备等

可以根据用途进行灵活的设置

特点四：环境适应性高

IP 保护等级提高为手臂 IP67+基座 IP67。
RS013N 洁净性较高



新品二：KJ155



KJ155 的最大臂展为 1545mm，加长的臂展造就了更大的工作范围。在此基础上整机重量仅为 195kg，使用户可以更加便捷的使用。有助于用户有效利用空间，降低自动化线的投资成本。

构成轴规格

动作轴	最大动作范围
臂旋转(JT1)	+160° ~ -160°
臂前后(JT2)	+130° ~ -80°
臂上下(JT3)	+90° ~ -75°
腕转动(JT4)	+720° ~ -720°
腕转动(JT5)	+720° ~ -720°
腕转动(JT6)	+410° ~ -410°

手腕许用负载

	最大惯量	惯性力矩*
JT4	21.9 N.m	0.90 kg/m ²
JT5	17.1 N.m	0.55 kg/m ²
JT6	8.0 N.m	0.12 kg/m ²

*此表中数值表示在手腕各轴施加最大惯量时许用惯性力矩。其他详细内容请另外垂询我司。

川崎机器人推出新款 RS013N、KJ155，进一步完善了机器人系列。不仅速度、工作范围更加强大大高效了，也将适配更多应用场景。